

المظاهر الطاقية

I – شغل قوة

1 – شغل قوة ثابتة (تذكير)

نعبر عن شغل قوة ثابتة \vec{F} عند انتقال نقطة تأثيرها من A إلى نقطة B بالعلاقة التالية :

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) = \vec{F} \cdot \overrightarrow{AB} = F \cdot AB \cdot \cos \alpha$$

بحيث أن α الزاوية بين \vec{F} و \overrightarrow{AB}

المسافة الفاصلة بين النقطة A و النقطة B تسمى بالانتقال ونعبر عنها بالمتر (m) شدة القوة ب (N)

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) \text{ شغل القوة } \vec{F} \text{ ونعبر عنه بالجول (J)}$$

* لا يتعلق شغل قوة ثابتة بالمسار المتبوع من طرف نقطة التأثير بل يتعلق بموضعها البديهي والنهائي .

2 – الشغل الجزئي لقوة غير ثابتة

نعتبر قوة \vec{F} غير ثابتة ونقطة تأثيرها تنتقل من A إلى B .

لحساب شغل غير ثابتة نجزء المسار إلى مسارات جزئية $\vec{\delta\ell}$ متناهية في الصغر تسمح باعتبار \vec{F} ثابتة في كل منها .

تعبر الشغل الجزئي للقوة \vec{F} خلال الانتقال الجزئي $\vec{\delta\ell}$ هو :

الشغل الكلي للقوة المتغيرة \vec{F} هو مجموع الأشغال الجزئية :

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) = \sum_A^B \delta W(\vec{F}) = \sum_A^B \vec{F} \cdot \vec{\delta\ell}$$

3 – شغل القوة الخارجية المطبقة من طرف نابض

نعتبر نابضا R ذا لفات غير متصلة صلابته k وكتلته مهملة ، في وضع أفقي على مستوى أفقى . ثبت أحد طرفيه بحامل ثابت .

تطق على النابض عند طرفه الحر M قوة \vec{F}' ، فيطال النابض بحيث تنتقل النقطة M بالمقدار $\vec{OM} = x\vec{i}$.

تمثل النقطة O موضع M في الحالة البديمية للنابض .

حسب القانون الثالث لنيوتن ، قانون التأثيرات المتبادلة ، فإن النابض يطبق قوة \vec{F} على المجرب وهي قوة ارتداد $\vec{F}' = -\vec{F}$ بحيث أن $\vec{F} = -kx\vec{i}$ أي أن $\vec{F}' = kx\vec{i}$ أي أن \vec{F}' تتعلق بالأوصول x إذن فهي غير ثابتة .

تعبر شغل القوة \vec{F}' عندما ينتقل طرف النابض من A إلى B

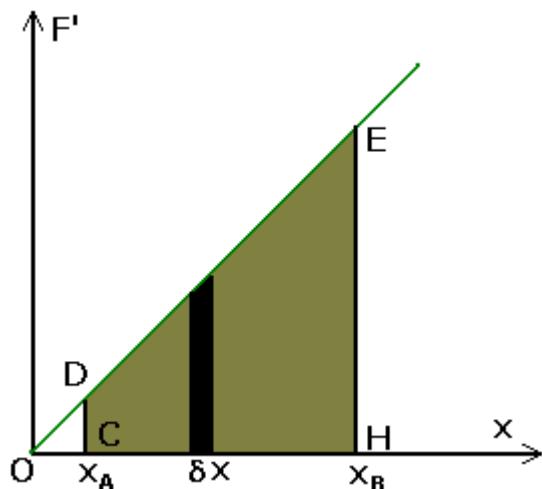
$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}') = \sum_A^B \delta W(\vec{F}') = \sum_A^B \vec{F}' \cdot \vec{\delta\ell} = \sum_A^B kx\vec{i} \cdot \delta x \cdot \vec{i}$$

يمكن استعمال طريقتين لتحديد هذا المجموع :

أ – الطريقة المبانية :

في نظمة محورين نمثل تغيرات F بدالة الأوصول x وهي إطالة النابض . $F = kx$ أي أنها دالة خطية تمر من أصل النظمة .

يوافق الشغل الجزئي $\delta W(\vec{F}') = k \cdot x \cdot \delta x$ مساحة المستطيل الجزئي بالأسود المبين في الشكل جانبه .



عند انتقال النقطة M من A أقصولها x_A إلى B أقصولها x_B ،
فإن الشغل الكلي للقوة \vec{F}' يوافقه مجموع مساحات
المستطيلات الجزئية ويساوي مساحة شبه المنحرف
 $CDEF$

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}') = \mathcal{A}_{CDEF} = \mathcal{A}_{OEH} - \mathcal{A}_{OCD}$$

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}') = \frac{1}{2}kx_B^2 - \frac{1}{2}kx_A^2$$

بـ الطريقة التحليلية

نعرض في العلاقة السابقة المجموع \int بالتكامل
ولانتقال الجزيئي $\delta\ell$ بالمقدار التفاضلي dx فنحصل على
العلاقة التالية :

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}') = \int_{x_A}^{x_B} kx dx = \left[\frac{1}{2}kx^2 \right]_{x_A}^{x_B}$$

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}') = \frac{1}{2}kx_B^2 - \frac{1}{2}kx_A^2$$

خلاصة :

تعبير شغل قوة المطبقة من طرف موجب على الطرف الحر لنابض يجعله ينتقل من موضع A إلى موضع

$$\text{أقصولهما على التوالي } x_A \text{ و } x_B \text{ هو : } W_{A \rightarrow B}(\vec{F}') = \frac{1}{2}kx_B^2 - \frac{1}{2}kx_A^2$$

$$\text{وبما أن } \vec{F}' = -\vec{F} \text{ فإن شغل قوة الارتداد المطبقة من طرف النابض هو : } W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) = \frac{1}{2}kx_A^2 - \frac{1}{2}kx_B^2$$

يتعلق شغل قوة الارتداد \vec{F} بالموضع البديئي والموضع النهائي لمركز قصور الجسم .

II – طاقة الوضع المرننة

عندما يكون النابض مضغوطاً أو مطاطاً فإنه يختزن طاقة ترتبط بحالة تشووهه تسمى طاقة الوضع المرننة . في الحالة التي يكون فيها النابض لا مطاطاً ولا مضغوطاً فإن طاقة الوضع المرننة تكون منعدمة .

عندما يطبق الموجب قوة \vec{F}' على الطرف الحر لنابض لجعل نقطة تأثيره تنتقل من النقطة A أقصولها x_A في حالة سكون إلى النقطة B أقصولها x_B حيث توجد كذلك في حالة سكون ، فإنه حسب

مبرهنة الطاقة الحركية لدينا :

$$\frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2 = W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) + W_{A \rightarrow B}(\vec{F}') = 0 \Rightarrow W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) = -W_{A \rightarrow B}(\vec{F}')$$

$$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) = \frac{1}{2}kx_A^2 - \frac{1}{2}kx_B^2$$

أي أن الشغل المطبق من طرف الموجب على طرف النابض يساوي تغير شكل من أشكال الطاقة للمجموعة { الموجب ، النابض } وهي طاقة وضع مرننة .

$$\text{نضع أن } (B)_{A \rightarrow B}(\vec{F}) = E_{Pe}(A) - E_{Pe}(B)$$

نعرف طاقة الوضع المرننة لمجموعة مكونة من { جسم – نابض } في وضع أفقى هي الطاقة التي

$$\cdot E_{pe} = \frac{1}{2}kx^2 + C \text{ تختزن هذه المجموعة من جراء تشووه الجسم وتعبيرها هو :}$$

C ثابتة تحدد انطلاقاً من الحالة المرجعية لطاقة الوضع المرننة .

وبصفة عامة نختار طاقة الوضع المرنّة منعدمة في الموضع الموافق للأقصول $x=0$ حيث ($C=0$)
فيكون تعبير طاقة الوضع المرنّة هو : $E_{pe} = \frac{1}{2}kx^2$ وحدتها في النظام العالمي للوحدات هي الجول . و
 x إطالة النابض و k صلابته .

$$\text{ملحوظة : } {}_A^B \Delta E_{pe} = - \int_{A \rightarrow B} \vec{F} \cdot d\vec{x}$$

III – الدراسة الطاقية للمجموعة { جسم صلب ، نابض } في وضع أفقى .

1 – الطاقة الحركية للمجموعة .

يتوفر الجسم الصلب غير قابل للتثنّي كتلته m وسرعته v في إزاحة بالنسبة لمرجع معين ، على طاقة حركية E_C بحيث $E_C = \frac{1}{2}mv^2$ وحدة E_C في النظام العالمي للوحدات هي الجول .

بما أن الجسم في حركة إزاحة ، فإن سرعة الجسم الصلب هي سرعة مركز قصورة .
بالنسبة لمتذبذب مرن ، الطاقة الحركية لهذا المتذبذب هي الطاقة الحركية للجسم الصلب .

$$x = x_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right) \quad \text{حيث أن } E_C = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}m\dot{x}^2$$

2 – الطاقة الميكانيكية للمجموعة .

تعريف بالطاقة الميكانيكية :

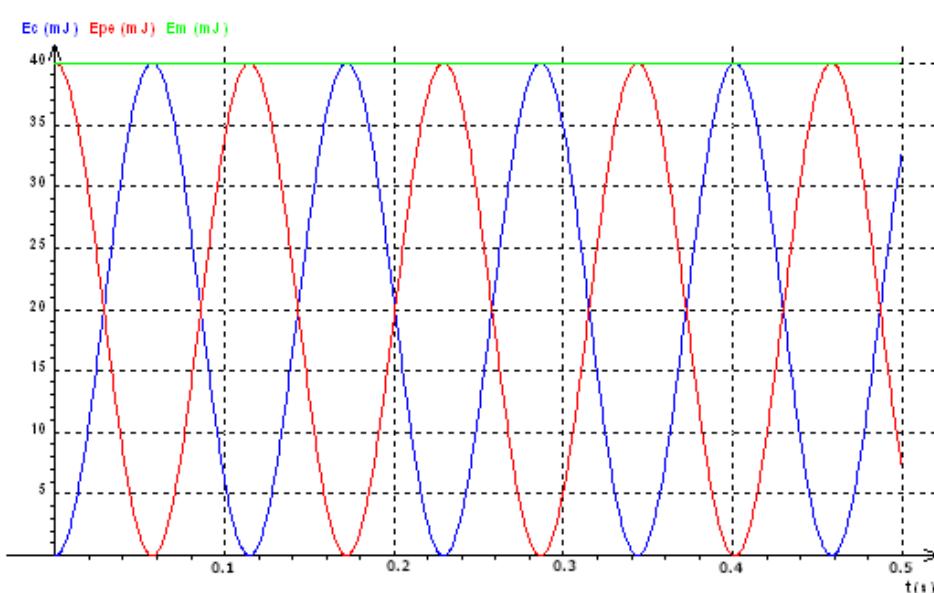
في مرجع معين الطاقة الميكانيكية لمجموعة ما في لحظة t هي مجموع الطاقة الحركية وطاقة الوضع لهذه المجموعة .

طاقة الوضع لمتذبذب مرن أفقى هي مجموع طاقة وضعه الثقالية وطاقة وضعه المرنّة $E_P = E_{pp} + E_{pe}$
نختار الحالة المرجعية لطاقة الوضع الثقالية منطبقاً مع المستوى الأفقي المار من G مركز قصور المتذبذب ($E_{pp}=0$) نحصل على $E_P = E_{pe}$ أي أن تعبير الطاقة الميكانيكية لمجموعة مكونة من جسم

$$E_m = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 + C$$

باختيار حالة مرئية لطاقة الوضع المرنّة وهي : $E_{pe} = 0$ عند التوازن أي ان $x=0$ نحصل على التعبير

$$E_m = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$$



A - حالة إهمال الاحتكاكات

في هذه الحالة يبقى وسع التذبذبات x_m ثابتاً ، فنحصل على نظام دوري دوره الخاص T_0 ، فيكون

$$\text{عندنا انحفاظ الطاقة الميكانيكية للمجموعة . } E_m = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 \text{ مهما كانت قيم } x \text{ و } v$$

- عندما تأخذ الاستطالة قيمتها القصوية x_m فإن الطاقة الميكانيكية E_m

- عندما تكون الاستطالة منعدمة $x = 0$ فإن $E_m = \frac{1}{2}mv_m^2$ وبالتالي $E_m = \frac{1}{2}mv_m^2$ ومنه

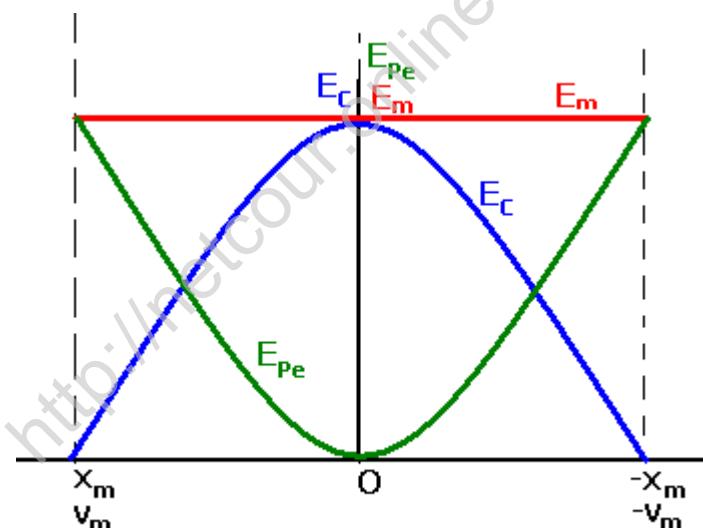
$$\text{نستنتج العلاقة : } v_m = x_m \sqrt{\frac{k}{m}}$$

ذلك يمكن أن نحصل على المعادلة التفاضلية للمتذبذب انطلاقاً من الطاقة الميكانيكية أي بعملية اشتراطها بالنسبة للزمن :

$$\frac{dE_m}{dt} = kx\dot{x} + m\ddot{x}\dot{x} = 0 \Rightarrow m\ddot{x} + kx = 0$$

مخططات الطاقة لنواس المرن الأفقي :

تمثيل على نفس النظمة E_m و E_{C_e} و E_{Pe}



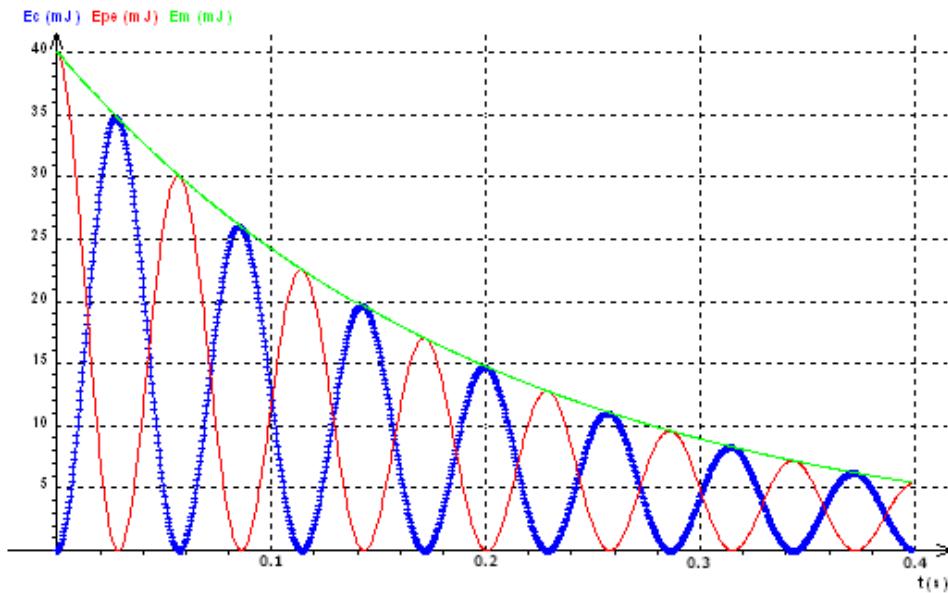
خلاصة : في غياب الاحتكاكات تحفظ الطاقة الميكانيكية لنواس مرن أفقي وحر .

B - حالة احتكاكات غير مهملة .

في هذه الحالة يتناقص وسع الذبذبات تدريجياً مع الزمن t ، فنحصل على نظام شبه دوري أو لا دوري في حالة احتكاكات مهمة .

يعزى تناقص الطاقة الميكانيكية للمجموعة مع الزمن t إلى الانتقال الحراري (وجود الاحتكاكات)

شكل منحنى تغيرات E_m و E_C و E_{Pe} بدلالة الزمن :



IV – الدراسة الطاقية لنواس اللي .

1 – الطاقة الحركية للمجموعة .

المجموعة المتذبذبة هي { القصيب - السلك } بما أن السلك كتلته مهملة فإن الطاقة الحركية لنواس اللي تتحصر في الطاقة الحركية للقصيب ، وبما أنه في حركة دوران حول محور ثابت (Δ) سيكون تعبير الطاقة الحركية على الشكل التالي :

$$E_C = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 \quad \text{حيث } J_{\Delta} \text{ عزم قصور القصيب بالنسبة للمحور } (\Delta) \text{ المجسد من طرف السلك و } \dot{\theta} \text{ السرعة الزاوية لدوران القصيب .}$$

2 – طاقة الوضع للي المجموعة .

نعتبر نواس لي ثابتة ليه C في حركة تذبذبية حول محور (Δ) يجسده السلك ، عزم قصور القصيب بالنسبة للمحور (Δ) هو J_{Δ} . نطبق مبرهنة الطاقة الحركية على هذه المجموعة بين موضعين أفصلهما الزاوي تباعاً : θ_1 و θ_2 .

جرد القوى المطبقة على القصيب أثناء حركته : \vec{P} وزن القصيب وتأثير السلك على القصيب \vec{R} وإلى مزدوجة اللي عزمها $M_C = -C \cdot \theta$.

نطبق المبرهنة : $\frac{1}{2} J_{\Delta} \theta_2^2 - \frac{1}{2} J_{\Delta} \theta_1^2 = W(\vec{P}) + W(\vec{R}) + W_C$

$$\frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}_2^2 - \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}_1^2 = W_C$$

نعلم أن المعادلة الزمنية لحركة المجموعة المتذبذبة هي على الشكل التالي : $\theta = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t\right)$.

نأخذ $\varphi = 0$ لتسيط العمليات الحسابية .

$$\text{و } \dot{\theta}_1 = -\theta_m \frac{2\pi}{T_0} \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t_1\right) \text{ أي أن } \theta_2 = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t_2\right) \text{ و } \theta_1 = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t_1\right)$$

$$W_C = \frac{1}{2} C \theta_1^2 - \frac{1}{2} C \theta_2^2 \quad (1) \quad \text{وبتعويض هذه التعبير في العلاقة } \dot{\theta}_2 = -\theta_m \frac{2\pi}{T_0} \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t_2\right)$$

هذه العلاقة تمثل شغل مزدوجة اللي عندما يتغير الأقصول الزاوي من θ_1 إلى θ_2 . أي أن شغل مزدوجة اللي يساوي تغير شكل من أشكال الطاقة للمجموعة { القصيبي - السلك } وهي طاقة الوضع اللي . $E_{pt}(2) = \frac{1}{2} C\theta_2^2$ و $E_{pt}(1) = \frac{1}{2} C\theta_1^2$ بحيث أن $W_C = E_{pt}(1) - E_{pt}(2)$

للي بالمقدار التالي : $E_{pt} = \frac{1}{2} C\theta^2 + Cte$ ، ثابتة تتعلق بالحالة المرجعية وتحدد الشروط البدئية

3 – الطاقة الميكانيكية للمجموعة .

تعبير الطاقة الميكانيكية لنواس اللي هو : $E_m = \frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C\theta^2 + Cte$

أ – في حالة احتكاكات مهملة .

نعتبر أن التذبذبات الأولى لنواس لي حر غير مخدمة معادله التفاضلية $J_\Delta \ddot{\theta} + C\theta = 0$. انطلاقا من تعبير الطاقة الميكانيكية يمكن أن نبين أن هناك انحفاظ الطاقة الميكانيكية للمجموعة وذلك باشتراك تعبير E_m بالنسبة للزمن :

$$\frac{dE_m}{dt} = J_\Delta \dot{\theta} \ddot{\theta} + C\dot{\theta} \theta = \dot{\theta} (J_\Delta \ddot{\theta} + C\theta) = 0 \Rightarrow E_m = cte$$

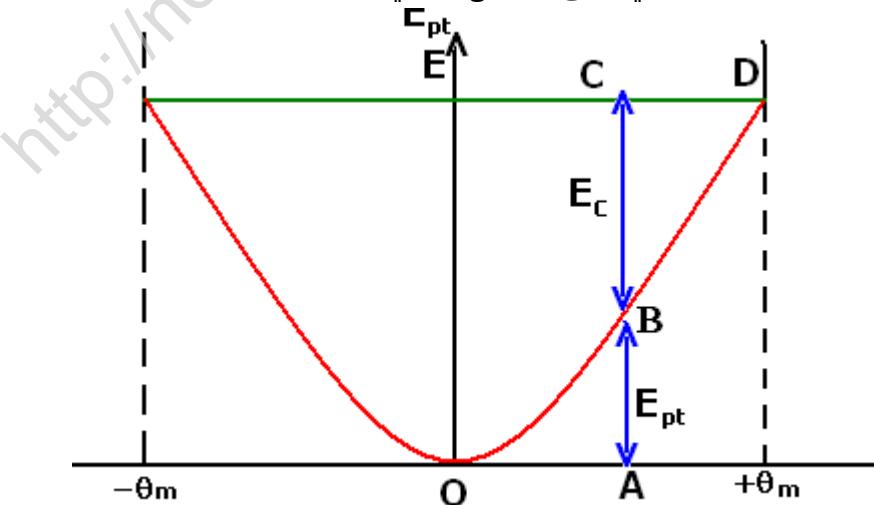
أي أن الطاقة الميكانيكية تنحفظ .

ويمكن أن نبين كذلك انطلاقا من المعادلة الزمنية $\theta = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t\right)$ أن هذه الثابتة هي :

$$E_m = \frac{1}{2} C\theta_m^2 = cte$$

خلاصة : تنحفظ الطاقة الميكانيكية لنواس لي حر وغير محمد : $E_m = \frac{1}{2} C\theta_m^2 = cte$

مخططات الطاقة هي على الشكل التالي :



من خلال مخططات الطاقة يتبيّن أنه خلال الدّلّيّات الحرة غير المخدّمة لنواس لي تحول الطاقة الحركية إلى طاقة وضع والعكس صحيح .

ب – في حالة وجود الاحتكاك

تنافق الطاقة الميكانيكية لنواس اللي بحيث تحول إلى طاقة حرارية .

٧ – الدراسة الطافية لنواس الوازن

نعتبر المجموعة النواس الوازن {الحامل - الجسم S } بحيث أن J_{Δ} عزم قصور الجسم S ونعلم حركة مركز قصوره بالأقصول الزاوي θ عند كل لحظة t بالنسبة لمعلم مرتبط بمرجع أرضي.

الطاقة الحركية للمجموعة : يتوفّر النواس الوازن على طاقة حركية في المرجع المرتّب بالأرض :

$$E_C = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2$$

طاقة الوضع الثقالية للمجموعة

تعبر طاقة الوضع الثقالية لنواس وازن في مجال الثقالة هو :

$$E_{pp} = mgz + cte$$

مركز قصوره في المعلم $R(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ متّعادم وممنظم محوره (O, \vec{k}) رأسي وموجه نحو الأعلى ، و g شدة الثقالة .

الثابتة cte تحدّد انطلاقاً من الحالة المرجعية .

الطاقة الميكانيكية للنواس الوازن .

$$E_m = E_C + E_{pp}$$

تعبر الطاقة الميكانيكية لنواس وازن في معلم مرتبط بمرجع أرضي هو :

$$E_m = mgz + \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + cte$$

مثال :

حسب الشكل : $z = z_0 + h$ بحيث أن

$$O'G = d \text{ نضع } h = O'G - O'G \cos \theta$$

$$z = z_0 + d(1 - \cos \theta)$$

يمكن تحديد الثابتة cte انطلاقاً من الحالة المرجعية :

$$cte = -mgz_0 \text{ أي أن } z = z_0 \text{ عند } E_{pp} = 0$$

$$\therefore E_m = mgd(1 - \cos \theta) + \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2$$

$$\begin{aligned} \frac{dE_m}{dt} &= mg\dot{\theta} \sin \theta + J_{\Delta} \dot{\theta} \ddot{\theta} \\ &= \dot{\theta}(mgd \sin \theta + J_{\Delta} \ddot{\theta}) = 0 \end{aligned}$$

$$E_m = cte$$

في غياب للاحتكاكات تبقى الطاقة الميكانيكية للنواس الوازن في مجال الثقالة ثابتة . **اذن النواس الوازن**

مجموعة محافظه

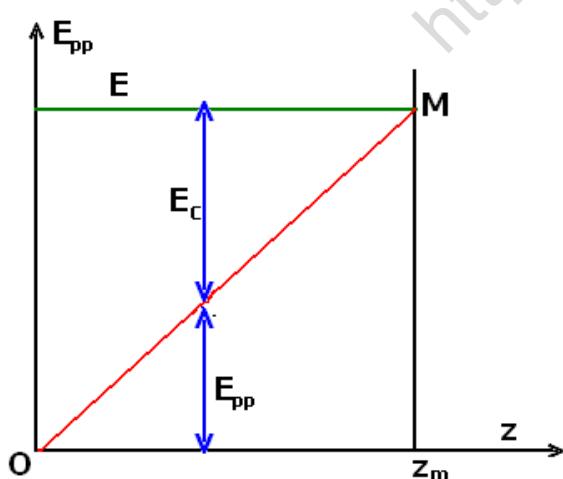
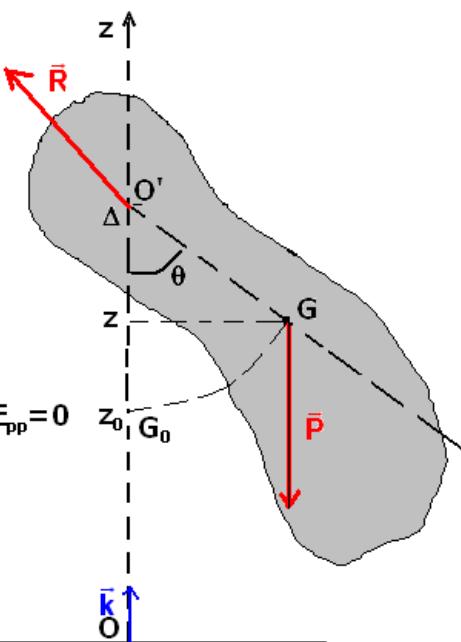
محطّطات الطاقة

أ - الحالة العامة

* التمثيل المباني لتغيرات طاقة الوضع الثقالية بدلالة الأنسب z .

$$E_{pp} = mgz$$

$$E_m = g(z) = cte$$



$$E_m - E_{pp} = E_c$$

الطاقة الحركية إما موجبة أو منعدمة.

$$E_C = 0 \text{ و } E_{pp} = mgz_M$$

$$E_m = E_{pp} = mgz_M$$

أي أن $z < z_M$ يعني أن

$$E_C = E_m = \frac{1}{2}mv_{\max}^2 \text{ و } E_{pp} = 0 : \text{ في النقطة } O$$

عندما تزداد z تنقص الطاقة الحركية E_C وتزداد طاقة الوضع E_{pp} إلى أن تصبح $z = z_m$ فيتوقف الجسم

$$E_C = 0$$

بـ حالة النواص الوارن

ـ طاقة الوضع الثقالية للنواص الوارن نختار كحالة مرجعية $z=z_0$ بالنسبة $E_{pp}=0$ في هذه الحالة

$$E_{pp} = mgd(1-\cos\theta)$$

ـ مخططات الطاقة

$$E_m = E_{pp} + E_C \quad \text{الطاقة الميكانيكية وهي ثابتة بالنسبة للنواص الوارن}$$

$$E_{pp} = f(\theta) \quad E_{pp} = mgd(1-\cos\theta)$$

حساب تغيرات $E_{pp}(\theta)$

$$\frac{dE}{d\theta} = mgd\dot{\theta}\sin\theta = 0 \Leftrightarrow \sin\theta = 0$$

$$\theta = \pi \quad \text{أو} \quad \theta = -\pi$$

$$-\pi \leq \theta \leq \pi$$

$$0 \leq E_{pp} \leq 2mgd$$

ـ الحالات الأولى:

$$E_C > 0 \quad \text{أي أن} \quad E_m = E_{pp} + E_C \quad \text{و} \quad E_m > 2mgd$$

وبالتالي فالنواص الوارن لا يتوقف وبإمكانه أن يدور حول المحور (Δ)

ـ الحالات الثانية :

ـ أي أن $E_m < 2mgd$ وبما أن $E_C = E_m - E_{pp}$ في هذه الحالة تنعدم الطاقة الحركية للنواص

ـ الوارن بالنسبة لقيمتي θ_m و $-\theta_m$ في هذه الحالة

ـ للمجموعة حركة تذبذبية حرجة وغير مغمدة تتحول خلالها

$$\text{الطاقة الحركية إلى طاقة وضع ثقالية} \quad \Delta E_C = -\Delta E_{pp}$$

ـ في حالة ذبذبات ذات وسع صغير $\sin\theta \approx \theta$ و $\cos\theta \approx 1$

$$\cos\theta \approx 1 - \frac{\theta^2}{2}$$

$$E_p = mgd \left(1 - 1 + \frac{\theta^2}{2} \right) = mgd \frac{\theta^2}{2}$$

